

Andrea Gillhuber, 19.03.2019, 11:48

Sensoren

Schwingungen am Greifer vermeiden

Um Schwingungen am Greifer zu vermeiden, müssen zwei Faktoren beachtet werden, die Krafteinwirkung sowie die Roboterbahnplanung. Denn durch die Roboterbeschleunigung unterliegen die Greifer-Komponenten sich permanent verändernden Krafteinwirkungen. Ist der Roboterpfad unvorteilhaft programmiert, können Schwingungen entstehen.

[Twitter](#)[Xing](#)[Facebook](#)[LinkedIn](#)[Mailen](#)

Das autarke Messsystem TREC mit integriertem Webserver. © Tünkers

Um Greifer vor Schwingungen zu schützen, bietet **Tünkers** das autarke Messsystem TREC mit integriertem Webserver sowie einen EGBE-Sensor, der stationär am Greifersystem installiert ist. Die Beschleunigungen werden am Greifer aufgenommen und im Messsystem verarbeitet. Die Auswertungen der Beschleunigungskurven lassen unter anderem Rückschlüsse auf die tatsächliche Belastung und Belastungsspitzen, auf das Schwingungsverhalten sowie auf Qualität und Optimierungspotenzial der Roboterprogrammierung sowie der Greiferstruktur zu.

Firma zum Artikel

Tünkers Maschinenbau GmbH